

Zapatak eta errobotika, elkar hartuta

- *Robofoot proiektu europarrak, 3,7 milioi euroko aurrekontua duenak, zapatagintza industrialean sartu nahi du errobotika*
- *Europako zapatagintzaren sektoreak 30.300 milioi euro fakturatzeko dituzten urtean, eta 368.000 laguni ematen die lana zuzenean.*

(2011ko urtarrilaren 19an). Errobotika zapatagintza industrialean sartzea. Horixe da Robofoot-en helburua, Europako hamar erakundek parte hartzen duten proiektu europarra eta 3,7 milioi euroko aurrekontua duena, gehiena Europako Batzordearen VII. Esparru programak finantzatua.

Ekonomiaren beste alor garrantzitsu batzuk ez bezala —automobilgintza eta elikadurak esaterako; errobotizazio-maila altua baitute horiek dagoeneko—, zapatagintzak oraindik, zenbait prozesutan, eskulangile-teknikak erabiltzen ditu gehien bat. Produktuaren aldaera ugarien eta horiek fabrikatzeko eta muntatzeko duten prozesu korapilatsuaren ondorioa da hori.

Haatik, Robofoot osatzen duen partzuergoaren ustez, asko lagunduko du errobotizazioak berak sektorearen fabrikazio-zailtasunak gainditzeko eta produktibitatea nabarmen areagotzeko. Hori frogatzeko, datozen bi urte eta erdietan zehar, gaur egun eskuz egiten diren eragiketa-sorta batzuetan errobot bidezko soluzioak abian ipiniko ditu.

Europako Batzordeak 2007an argitaratutako txosten batean dioenez, 26.100 enpesak osatzen dute Europako zapatagintza-sektorea, 30.300 milioi euro fakturatzeko dituzten urtean, eta 368.000 laguni ematen die lana zuzenean. EBeko zapata-produkzio osoaren bi heren hiru herrialdetan biltzen da: Italian, Espainian eta Portugalen.

Espainia, Italia eta Alemaniako erakundeek osatzen dute Robofoot proiektuaren partzuergoa, horien artean lau zentro teknologiko (Tekniker-IK4, Inescop, CNR-ITIA eta DFKI), lau konpainia industrial (COMAU, Robotnik, QDesign eta AYCN) eta zapatagintzako bi enpresa (Pikolinos eta Rotta) daude. Tekniker-IK4 euskal zentro teknologikoa da proiektuaren buru.

Zehazki, produktu ez-zurrinak maneiatzeko modu berriak ikertuko dituzten partzuergoak, erroboten kontrol-estrategia eta programazio-modu erabilgarriagoak ere bai, sentsoerak jaso eta eskainitako informazioan oinarritutakoak, eta, azkenik, zapatagintza-prozesu batzuk berriz diseinatuko dituzte.

Robofoot proiektuak 3,7 milioi euroko aurrekontua du eta horietatik 2,56 milioi Europako Batasunaren VII. Esparru Programak finantzatuko ditu. Joan den irailean



abiatu zen, eta 2013ko otsailean aurreikusi da amaitzea, bi urte eta erdiko lana burututa.